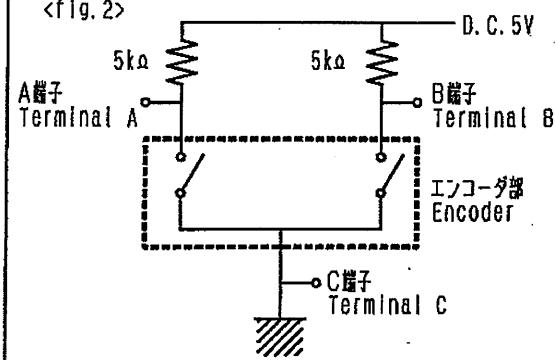
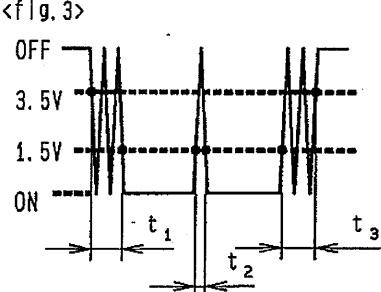


CLASS No.	TITLE フ・ッシュロック機構付回転形エンコーダ 規格書 ROTATIONAL ENCODER WITH PUSH LOCK SPECIFICATION	EC11E152T40B (SW01)																															
<p>1. 一般事項 General</p> <p>1-1 适用範囲 Scope この仕様書は主として電子機器に用いる微小電流回路用11mm薄形ロータリーエンコーダ及び付属フ・ッシュロック機構付を適用する。 This specification applies to 11mm size low-profile rotary encoder (incremental type) for microscopic current circuits and push lock, used in electronic equipment.</p> <p>1-2 標準状態 Standard atmospheric conditions 測定は特に指定のない限り、次の状態で行なう。 Unless otherwise specified, the standard range of atmospheric conditions for making measurements and tests is as follows:</p> <table> <tr> <td>温度 Ambient temperature</td> <td>: 15°C to 35°C</td> </tr> <tr> <td>相対湿度 Relative humidity</td> <td>: 25% to 85%</td> </tr> <tr> <td>気圧 Air pressure</td> <td>: 86kPa to 106kPa</td> </tr> </table> <p>但し、疑義を生じた場合は、次の基準状態で行なう。 If there is any doubt about the results, measurements shall be made within the following limits:</p> <table> <tr> <td>温度 Ambient temperature</td> <td>: 20 ± 1°C</td> </tr> <tr> <td>相対湿度 Relative humidity</td> <td>: 63% to 67%</td> </tr> <tr> <td>気圧 Air pressure</td> <td>: 86kPa to 106kPa</td> </tr> </table> <p>1-3 使用温度範囲 Operating temperature range : -40°C to +85°C</p> <p>1-4 保存温度範囲 Storage temperature range : -40°C to +85°C</p> <p>2. 組造 Construction</p> <p>2-1 尺寸 Dimensions 添付組立図による。 Refer to attached drawing.</p> <p>3. 定格 Rating</p> <p>3-1 定格容量 Rating : D.C. 5V 10mA (1mA MIN)</p> <p>4. 電気的性能 Electrical characteristics</p> <table border="1"> <thead> <tr> <th>項目 Item</th> <th>条件 Conditions</th> <th>規格 Specifications</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td rowspan="5">4-1 出力信号 Output signal format</td> <td rowspan="5"><Fig 1></td> <td>A, B 2信号の位相差出力とし、詳細は <fig. 1>の通りとする。 (破線はクリック付きの場合のクリック の位置を示す。) → 2 Phase-different signals (Signal A, Signal B) Details shown in <fig.1>. (The broken line shows detent position of with-detent type.) →</td> </tr> <tr> <td>Shaft rotational direction</td> <td>信号 Signal</td> <td>出力波形 Output</td> </tr> <tr> <td rowspan="2">時計方向 C. W.</td> <td>A (A-C端子間) A(Terminal A-C)</td> <td>OFF → ON → OFF → ON →</td> </tr> <tr> <td>B (B-C端子間) B(Terminal B-C)</td> <td>OFF → ON → OFF → ON →</td> </tr> <tr> <td rowspan="2">反時計方向 C. C. W.</td> <td>A (A-C端子間) A(Terminal A-C)</td> <td>OFF → ON → OFF → ON →</td> </tr> <tr> <td>B (B-C端子間) B(Terminal B-C)</td> <td>OFF → ON → OFF → ON →</td> </tr> </tbody> </table>			温度 Ambient temperature	: 15°C to 35°C	相対湿度 Relative humidity	: 25% to 85%	気圧 Air pressure	: 86kPa to 106kPa	温度 Ambient temperature	: 20 ± 1°C	相対湿度 Relative humidity	: 63% to 67%	気圧 Air pressure	: 86kPa to 106kPa	項目 Item	条件 Conditions	規格 Specifications	4-1 出力信号 Output signal format	<Fig 1>	A, B 2信号の位相差出力とし、詳細は <fig. 1>の通りとする。 (破線はクリック付きの場合のクリック の位置を示す。) → 2 Phase-different signals (Signal A, Signal B) Details shown in <fig.1>. (The broken line shows detent position of with-detent type.) →	Shaft rotational direction	信号 Signal	出力波形 Output	時計方向 C. W.	A (A-C端子間) A(Terminal A-C)	OFF → ON → OFF → ON →	B (B-C端子間) B(Terminal B-C)	OFF → ON → OFF → ON →	反時計方向 C. C. W.	A (A-C端子間) A(Terminal A-C)	OFF → ON → OFF → ON →	B (B-C端子間) B(Terminal B-C)	OFF → ON → OFF → ON →
温度 Ambient temperature	: 15°C to 35°C																																
相対湿度 Relative humidity	: 25% to 85%																																
気圧 Air pressure	: 86kPa to 106kPa																																
温度 Ambient temperature	: 20 ± 1°C																																
相対湿度 Relative humidity	: 63% to 67%																																
気圧 Air pressure	: 86kPa to 106kPa																																
項目 Item	条件 Conditions	規格 Specifications																															
4-1 出力信号 Output signal format	<Fig 1>	A, B 2信号の位相差出力とし、詳細は <fig. 1>の通りとする。 (破線はクリック付きの場合のクリック の位置を示す。) → 2 Phase-different signals (Signal A, Signal B) Details shown in <fig.1>. (The broken line shows detent position of with-detent type.) →																															
		Shaft rotational direction	信号 Signal	出力波形 Output																													
		時計方向 C. W.	A (A-C端子間) A(Terminal A-C)	OFF → ON → OFF → ON →																													
			B (B-C端子間) B(Terminal B-C)	OFF → ON → OFF → ON →																													
		反時計方向 C. C. W.	A (A-C端子間) A(Terminal A-C)	OFF → ON → OFF → ON →																													
B (B-C端子間) B(Terminal B-C)	OFF → ON → OFF → ON →																																
P/L 15P/30C 15P/C	 ALPS ELECTRIC CO., LTD. <table border="1"> <tr> <td>APPD</td> <td>CHKD.</td> <td>DSGD.</td> <td>TITLE</td> </tr> <tr> <td>設3 01.8.29 溝済</td> <td></td> <td></td> <td></td> </tr> <tr> <td></td> <td></td> <td>設3 01.8.28 山口</td> <td></td> </tr> <tr> <td>SYMB</td> <td>DATE</td> <td>APPD</td> <td>CHKD</td> <td>DSGD</td> <td>DOCUMENT NO.</td> </tr> <tr> <td></td> <td></td> <td></td> <td></td> <td></td> <td>5LA211T-E8 (1/4)</td> </tr> </table>			APPD	CHKD.	DSGD.	TITLE	設3 01.8.29 溝済						設3 01.8.28 山口		SYMB	DATE	APPD	CHKD	DSGD	DOCUMENT NO.						5LA211T-E8 (1/4)						
APPD	CHKD.	DSGD.	TITLE																														
設3 01.8.29 溝済																																	
		設3 01.8.28 山口																															
SYMB	DATE	APPD	CHKD	DSGD	DOCUMENT NO.																												
					5LA211T-E8 (1/4)																												
L-E 14				OR																													

CLASS No.

TITLE プッシュロック機構付回転形エンコーダ 規格書
ROTATIONAL ENCODER WITH PUSH LOCK SPECIFICATION

(SW01)

項目 Item	条件 Conditions	規格 Specifications
4-2 分解能 Resolution	1回転で出力されるパルス数 Number of pulses in 360° rotation.	各相 15パルス/360° 15 pulses/360° for each phase → (クリック付きの場合記適用) (Applied for with-detent type) (2クリック 1パルス) (2click 1pulse)
4-3 スイッチング特性 Switching characteristics	下記測定回路<fig. 2>を用い、回転数を $360^\circ \cdot s^{-1}$ の速さで回転し測定する。 Measurement shall be made under the condition as follows. 1) Shaft rotational speed : $360^\circ \cdot s^{-1}$ 2) Test circuit : <fig. 2> <fig. 2>  <fig. 3> 	
	(注記) コードOFF状態：出力電圧が3.5V以上の状態を言う。 コードON状態：出力電圧が1.5V以下の状態を言う。 (note) Code-OFF area : The area which the voltage is 3.5V or more. code-ON area : The area which the voltage is 1.5V or less.	
1) チャタリング Chattering	コードOFF→ON及びON→OFFの際、出力1.5V～3.5Vの通過時間区間を規定する。 Specified by the signal's passage time from 3.5V to 1.5V or from 1.5V to 3.5V of each switching position (code-OFF→ON or ON→OFF). $t_1, t_3 \leq 3ms$	
2) 搠動ノイズ (バウンス) Sliding noise (Bounce)	コードONの部分の1.5V以上の電圧変動時間とし、チャタリング t_1 , t_3 との間に1ms以上の1.5V以下のON部分を有するものとする。また、揺動ノイズ箇に1.5V以下の範囲が1msある場合は、別の揺動ノイズと判断する。 Specified by the time of voltage change exceed 1.5V in code-ON area. When the bounce has code-ON time less than 1ms between chATTERINGS (t_1 or t_3), the voltage change shall be regarded as a part of chattering. When the code-ON time between 2 bounces is less than 1ms, they are regarded as 1 linked bounce. $t_2 \leq 2ms$	
3) 揚動ノイズ Sliding noise	コードOFFの部分の電圧変動 The voltage change in code-OFF area. $3.5V \text{以上}$ $3.5V \text{ MIN}$	

APPD	CHKD	DSGD	TITLE					
設3	設3	山口						
01.8.29	01.8.28	山口	DOCUMENT NO.					
溝潤			5LA211T-E8 (2/4)					
SYMB	DATE	APPD	CHKD	DSGD				

R

CLASS NO.	TITLE フ・ッシュロック機構付回転形エンコーダ・規格書 ROTATIONAL ENCODER WITH PUSH LOCK SPECIFICATION	(SW01)
項目 Item	条件 Conditions	規格 Specifications
4-4 位相差 Phase-difference	<p>360°・s⁻¹の定速にて操作輪を回転する。 Measurement shall be made under the condition which the shaft is rotated in 360°・s⁻¹ (constant speed).</p> <p><fig. 4></p> <p>注意事項：操作接点ですので手動操作時の出力波形はご使用されるツマミ等、軸の回転速度によって変化致します。回路設計時は実装にて確認願います。 Note: Above specification (4-4) is changeable. When operate by manual. Please check performance using actual circuit and knob.</p>	<p><fig. 4>において $\Delta T \geq 6ms$</p> <p>In<fig. 4></p>
4-5 絶縁抵抗 Insulation resistance	端子-軸受間にD. C. 250V印加する。 Measurement shall be made under the condition which a voltage of 250V D.C. is applied between individual terminals and bushing.	端子-軸受間に100MΩ以上 Between individual terminals and bushing: 100MΩ MIN.
4-6 耐電圧 Dielectric strength	端子-軸受間A. C. 300V 1分間又は、A. C. 360V 2秒間印加する。(リーク電流1mA) A Voltage of 300V A.C. shall be applied for 1min or a voltage of 360V A.C. shall be applied for 2s between individual terminals and bushing. (Leak current:1mA)	損傷・アーク・絶縁破壊がないこと。 Without damage to parts, arcing or breakdown.

5. 機械的性能 Mechanical characteristics

項目 Item	条件 Conditions	規格 Specifications
5-1 全回転角度 Total rotational angle		360°(エンドレス) 360°(Endless)
5-2 クリックトルク Detent torque	(クリック付きのみ適用) (Applied for with-detent type) ロック解除時のみ規定する。 Specified only for unlatched state.	10±7mN·m
回転トルク Rotational torque	(クリックなしのみ適用) (Applied for without-detent type) ロック解除時のみ規定する。 Specified only for unlatched state.	
5-3 クリック点数及び位置 Number and position of detents.	(クリック付きのみ適用) (Applied for with-detent type)	30点クリック 30 detents (ステップ角度 12°±3°) (Step angle:12°±3°)
5-4 端子強度 Terminal strength	端子先端の任意の1方向に5Nの力を1分間加える。 A static load of 5N be applied to the tip of terminals for 1min in any direction.	端子の破損、著しいカタガニなど。 迫し、端子の曲がりは可とする。 Without damage or excessive looseness of terminals. Terminal bend is permitted.



ALPS ELECTRIC CO., LTD.

CHKD.

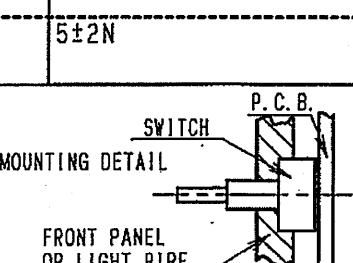
28	TITLE _____
	DOCUMENT

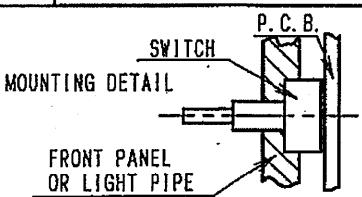
DOCUMENT NO.

5LA211T-E8 (3/4)

SYNTH DATE APPRO CHURD PEGO

OR

CLASS NO.		TITLE フ・ッシュロック機構付回転形エンコーダ 規格書 ROTATIONAL ENCODER WITH PUSH LOCK SPECIFICATION	(SW01)
項目 Item	条件 Conditions	規格 Specifications	
5-5 軸の押し引き強度 Push-pull strength of shaft	軸の押し及び引張り方向に100Nの力を10秒間加える。 (軸ロック時を除く) (セット実装状態) Push and pull static load of 100N shall be applied to the shaft in the axial direction for 10s. (Specified only for unlatched state.) (After installing)	軸の破損、著しいガタのないこと。 感覚に異常がないこと。 Without damage or excessive play in shaft. No excessive abnormality in rotational feeling.	
5-6 軸ガタ Shaft wobble	取付面より30mmの位置に50mN·mの曲げモーメントを加える。 軸長が30mm未満を有する場合は右の式による。Lは測定位置(取付面からの位置)とする。 (軸ロック解除状態) Bending moment of 50mN·m to be applied to the shaft at 30mm from the mounting surface. If the shaft length is less than 30mm, the value shall be calculated as right formula. L: Measurement point from mounting surface. (unlatched state)	2XL/30mmpp以下 less	
5-7 軸のスラスト方向ガタ Shaft play in axial direction		0.4mm以下 0.4mm MAX.	
5-8 軸の回転方向力 タ Rotation play at the click position	角度板にて測定する。 Measure with jig for rotational angle.	4°以内 4° MAX.	
5-9 フ・ッシュロック作動力 operation force	フ・ッシュロック時 In push lock	0.5~8N	
	フ・ッシュロック解除時 In push lock released	5±2N	
5-10 取付け上の注意 Notice for mounting	右図の様にスイッチ本体を挿えてご使用下さい。セット側でスイッチ本体の引き及び回転方向の力「イト」が無い場合は、はんだ付けだけの固定となり、はんだ付け信頼性及びスイッチ本体強度が不安定となる可能性があります。 Hold the bushing use front panel or light pipe. Because this switch not has thread. If don't hold the bushing, the switch maybe become intermittent rough mounting after soldering by knob stopper face.		

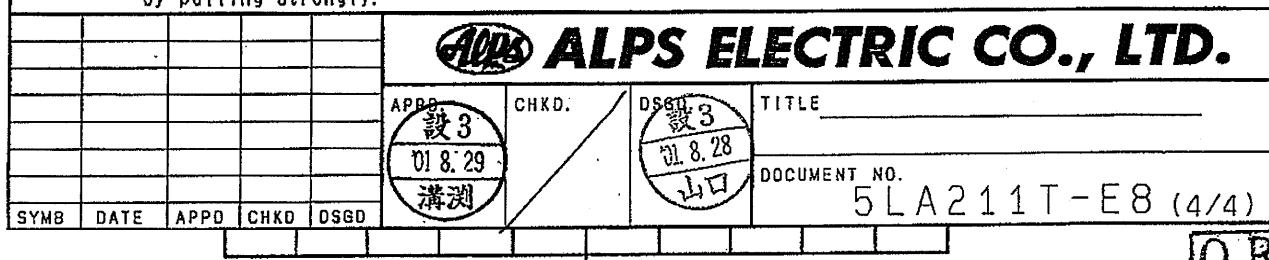


6 耐久性能 Endurance characteristics

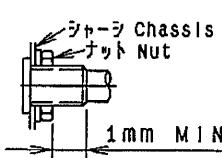
項目 Item		条件 Conditions	規格 Specifications
6-1	回転寿命性能 Rotational life	<p>無負荷で軸を毎時500サイクルの速さで、15,000サイクル断続動作を行う。 但し、試験途中5,000で中間測定を行う。(1サイクルは、360° 1往復) The shaft of encoder shall be rotated to 15,000 cycles at a speed of 500cycles per hour without electrical load, after which measurements shall be made. However, an interim measurement shall be made immediately after 5,000 cycles. (1 cycle: rotate 360° CCW → rotate 360° CW)</p>	<p>クリック又は回転トルク初期規格値に対し$\pm 10\%$ その他、初期規格を満足すること。 Detent or Rotational torque: Relative to the previously specified value. $\pm 10\%$ Except above items, specifications in clause 4.1~6 and 5.1, 5.3 shall be satisfied.</p>
6-2	ブッシュロック操作寿命 Push-lock operation life :	<p>軸を毎時600回の速さで10,000回断続動作を行う。 The shaft of encoder shall be 10,000 times at a speed of 600 times per hour.</p>	<p>初期規格を満足すること。 Specifications in clause 4.5~6, and 5.4, 5.6 shall be satisfied.</p>

7. その他 Notes.

7-1 ロック状態で軸を強く引くと破損する場合がありますので軸を引かないよう配慮願います。
Please don't pull the shaft when it's locked because it shall be broken by pulling strongly.



CLASS NO.	TITLE	回転形エンコーダ・規格書 ROTATIONAL ENCODER SPECIFICATION
-----------	-------	--

項目 Item	条件 Conditions	規格 Specifications
1-1 軸ナット締付強度 Shaft nut tightening strength	<fig. 1>を満足するように締付ける。 Tighten the nut according to <fig. 1> <fig. 1> 	1N·m以下にて使用のこと。 Tightening torque to be no greater than 1N·m.

ALPS ELECTRIC CO., LTD.					
APPD. M-2枚(G) '12-01-26 溝測	CHKD. M-2枚 '12-01-26 広瀬	DSGD. M-2枚 '12-01-26 清水	TITLE 回転形エンコーダ ROTATIONAL ENCODER		
SYMB	DATE	APPD	CHKD	DSGD	DOCUMENT NO. 5LA211T-E18 (1/1)

CLASS No.	TITLE	
-----------	-------	--

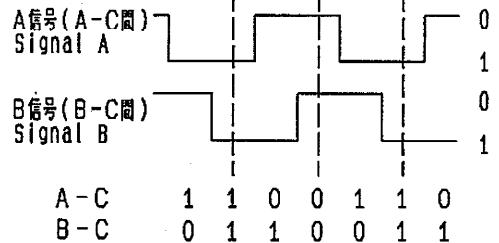
1) エンコーダーの回路原理は、下図の読み取り方法を推奨します。
For pulse count, recommendation is below.

出力変化順序 → Order of output signal			回転方向判定
A-C	1 0 0		CW 方向 CW Direction
B-C	1 1 0		CW Direction
A-C	0 1 1		CW 方向 CW Direction
B-C	0 0 1		CW Direction
A-C	1 1 0		CCW 方向 CCW Direction
B-C	1 0 0		CCW Direction
A-C	0 0 1		CCW 方向 CCW Direction
B-C	0 1 1		CCW Direction
A-C	1 0 1		無効 Not applicable
B-C	1 1 1		Not applicable
A-C	1 1 1		無効 Not applicable
B-C	1 0 1		Not applicable
A-C	0 1 0		無効 Not applicable
B-C	0 0 0		無効 Not applicable
A-C	0 0 0		無効 Not applicable
B-C	0 1 0		Not applicable

→ CW 方向 CW Direction

← CCW 方向 CCW Direction

クリック位置
Detent position



クリック位置より、A信号が先に変化後、B信号が変化した時にCW方向と判定。

クリック位置より、B信号が先に変化後、A信号が変化した時にCCW方向と判定。

どちらかの信号が変化しない時は、無効とする。

From detent position, phase A changes first then phase B change follows.
It means CW direction.
If either phase has no change it is not valid.

SYMB	DATE	APPD.	CHKD.	DSGD.	TITLE	
		N-ENG2 S.MIZOBUCHI	M-ENG2 K.HIROSE	M-ENG2 H.MIURA		
		2011-01-30	2011-01-30	2011-01-30	DOCUMENT NO.	4LE-30 (1/1)

CLASS NO. _____	TITLE _____	
--------------------	----------------	--

1. はんだ耐熱 Resistance to soldering heat

下記の“はんを付け条件”にて総縁体の変形、破損のないこと、感覚に異常のこと。
At the specified by the soldering conditions below.
There shall be no deformation or cracks, in molded part.
No excessive abnormality in rotational feeling.

はんだ付け条件 Soldering conditions

手はんだの場合 Manual soldering

 溫度350°C以下，時間5秒以内
Bit temperature of soldering iron : 350°C or less.
Application time of soldering iron : within 5s.

ティップはんだの場合 Dip soldering

Printed wiring board: Both-sided copper clad laminate board with thickness of 1.6mm.

フラックス：比重0.82以上のフラックスを用い発泡式フラクサーにて発泡面高さは、基板板厚の3分の2。

FLUX:

- Specific gravity: 0.82 or more.
 - Flux shall be applied to the board using a bubble foaming type fluxer.
 - The board shall be soaked in the flux bubble only to the 2/3 of its thickness.

プリヒート：基板表面温度110°C以下、時間2分以内

Preheating:

- Surface temperature of board: 110°C or less.
 - Preheating time: within 2 min.

はんだり 溶接: 温度 $260\pm 5^{\circ}\text{C}$ 、時間 10 ± 1 秒
Soldering:

- Solder temperature: $260 \pm 5^\circ\text{C}$.
- Immersion time: Within $10 \pm 1\text{s}$.

以上の工程を1回または2回通す。
Apply the above soldering process for 1 or 2 times.

					ALPS ELECTRIC CO., LTD.				
					APPD.	CHKD.	DSGD.	TITLE _____	
1	2002-03-23	新規	小原	木村	設3 02.3.23	設3 02.3.23	設3 02.3.23	DOCUMENT NO.	
初設	2002-03-13	清酒	三浦	木村	清酒	小原	木村	L-E21 (1/1)	
SYMB	DATE	APPD	CHKD	DSGD					

CLASS NO.	TITLE	
-----------	-------	--

1. 保管条件 Storage condition

温度 : 5°C to 35°C (但し、直射日の当たらない場所で保管願います。)
 Temperature (Protect from sunshine)
 湿度 : 45% to 85% 期間6ヶ月
 Humidity Period 6 months

2. その他ご要求事項 Other

	項目 Item	条件 Conditions	理由 Remark
2-1	IRリフロー条件 IR reflow condition	適用外 N/A	当製品はリフロー対応品ではありません。 This product is not applicable IR reflow
2-2	接着剤硬化条件 Hardening condition of adhesive	適用外 N/A	当製品の実装時に接着剤は不要です。 This product does not require adhesive
2-3	ドライパック Dry pack	適用外 N/A	当製品はドライパック不要です。 This product does not need dry pack
2-4	ベーキング条件 Baking condition	適用外 N/A	当製品はベーキング不要です。 This product does not need baking



ALPS ELECTRIC CO., LTD.

				APPD. 3G	CHKD. 3G	DSGD. 3G	TITLE	
				S. MIZOBUCHI	H. HAYASHI	H. MIURA	DOCUMENT NO.	
				2001/02/26	2001/02/26	2001/02/26		
SYMB	DATE	APPD	CHKD	DSGD				

S-E7

(1/1)

注記 軸受材質：亜鉛ダ・イキャスト
軸材質：亜鉛ダ・イキャスト

NOTES BUSHING MATERIAL: ZINC ALLOY DIE CASTING
SHAFT MATERIAL: ZINC ALLOY DIE CASTING

(SW01) ENCODER

